

**Примечание.** В данной задаче (и ей аналогичных) было бы ошибочно считать, что так как в момент  $t_0=0$  ползун получил скорость  $\bar{u}$ , то у системы  $K_{z_0}=m_2 u h$  (а не  $K_{z_0}=0$ ). В действительности же внутренние силы изменить значение  $K_z$  не могут; поэтому, сообщив ползуну при  $t_0=0$  скорость  $\bar{u}$ , они одновременно сообщат диску угловую скорость  $\omega_0$ , такую, что у системы сохранится  $K_{z_0}=0$ . Из решения (б) видно, что при  $t_0=0$ , когда и  $s=0$ , диск получает сообщенную внутренними силами угловую скорость  $\omega_0 = -m_2 h u / (0,5 m_1 R^2 + m_2 h^2)$ , что и дает  $K_{z_0}=0$ . Затем, при возрастании  $s$ , модуль  $\omega$  убывает.

Если же принять  $K_{z_0}=m_2 u h$ , то, полагая  $K_z = K_{z_0}$ , где  $K_z$  дается равенством (а), получим  $\omega=0$ . Такой результат действительно имеет место, когда скорость  $u$  ползуну сообщают внешние силы и его трение о паз отсутствует.

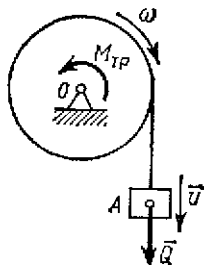


Рис. 300

**Задача 134.** На барабан весом  $P$  и радиусом  $r$  (рис. 300) намотана нить с грузом  $A$  весом  $Q$  на конце. Пренебрегая весом нити, определить угловое ускорение барабана при вертикальном движении груза, если радиус инерции барабана относительно его оси равен  $\rho$  и на барабан действует постоянный момент сил трения  $M_{тр}$ .

**Решение.** Рассмотрим систему барабан — груз; тогда неизвестные силы натяжения нити будут внутренними. Воспользуемся теоремой моментов относительно оси  $O$ :

$$\frac{dK_O}{dt} = \Sigma m_O(\bar{F}_k^e). \quad (a)$$

Для данной системы  $K_O = K_O^{rp} + K_O^{бар}$ . Груз движется поступательно и его скорость  $v = \omega r$ . Барабан вращается вокруг неподвижной оси  $O$  и для него  $J_O = (P/g)\rho^2$  [см. § 102, формула (4)]. Тогда

$$K_O^{rp} = (Q/g)vr, \quad K_O^{бар} = (P/g)\rho^2\omega \quad \text{и} \quad K_O = (Qr^2 + P\rho^2)\omega/g.$$

Для моментов сил получим  $\Sigma m_O(\bar{F}_k^e) = Qr - M_{тр}$ .

Подставляя все эти величины в равенство (а), найдем

$$\frac{Qr^2 + P\rho^2}{g} \frac{d\omega}{dt} = Qr - M_{тр}$$

отсюда

$$\varepsilon = \frac{(Qr - M_{тр})g}{Qr^2 + P\rho^2}.$$

### § 119\*. ПРИЛОЖЕНИЕ ТЕОРЕМЫ МОМЕНТОВ К ДВИЖЕНИЮ ЖИДКОСТИ (ГАЗА)

Рассмотрим опять (см. § 113) установившееся течение жидкости (газа) в трубке тока (или в трубе). Выделим в трубке объем жидкости  $1-2$ , ограниченный сечениями  $1$  и  $2$ , который за промежуток времени  $dt$  переходит в положение  $3-4$  (рис. 301). Найдем, как за время  $dt$  изменится момент количества движения  $\bar{K}_O$  этого объема жидкости относительно некоторого центра  $O$ . Рассуждая так же, как в § 113, придем к выводу, что это изменение определится равенством, аналогичным полученному при выводе формулы (23), т. е. что

$$d\bar{K}_O = \bar{K}_{34} - \bar{K}_{12} = \bar{K}_{24} - \bar{K}_{13},$$

где  $\bar{K}_{13}$  и  $\bar{K}_{24}$  — моменты количества движения жидкости в объемах  $1-3$  и  $2-4$  соответственно.

Для определения  $\bar{K}_{13}$  разобьем площадь  $S_1$  сечения  $I$  на элементы  $\Delta s_k$ . За промежуток времени  $dt$  через площадку  $\Delta s_k$  в объем  $I-3$  войдет масса жидкости  $\Delta m_k = (G_c/S_1)\Delta s_k \cdot dt$  ( $G_c$  — секундный расход массы). Момент количества движения этой массы будет  $\Delta \bar{K}_{13} = \bar{r}_k \times \Delta m_k \cdot \bar{v}_1 = \bar{r}_k \times \bar{v}_1 (G_c/S_1)\Delta s_k \cdot dt$ , где  $\bar{r}_k$  — радиус-вектор элемента  $\Delta s_k$ ;  $\bar{v}_1$  — средняя скорость жидкости в сечении  $I$ . Тогда, вынося общие множители за скобки, получим

$$\bar{K}_{13} = G_c \left( \frac{1}{S_1} \sum \bar{r}_k \cdot \Delta s_k \right) \times \bar{v}_1 dt = G_c (\bar{r}_{c_1} \times \bar{v}_1) dt,$$

где  $\bar{r}_{c_1}$  — радиус-вектор центра тяжести площади  $S_1$  сечения  $I$ .

Аналогично найдем, что  $\bar{K}_{24} = G_c (\bar{r}_{c_2} \times \bar{v}_2) dt$ , где обозначения очевидны. Тогда

$$d\bar{K}_O = \bar{K}_{24} - \bar{K}_{13} = G_c [(\bar{r}_{c_2} \times \bar{v}_2) - (\bar{r}_{c_1} \times \bar{v}_1)] dt.$$

Подставляя это значение  $d\bar{K}_O$  в уравнение (35), получим

$$G_c [(\bar{r}_{c_2} \times \bar{v}_2) - (\bar{r}_{c_1} \times \bar{v}_1)] = \sum \bar{m}_O (\bar{F}_k^e). \quad (39)$$

Равенство (39) можно еще представить в виде

$$G_c [\bar{m}_O (\bar{v}_2) - \bar{m}_O (\bar{v}_1)] = \sum \bar{m}_O (\bar{F}_k^e). \quad (39')$$

При этом векторы  $\bar{v}_1$  и  $\bar{v}_2$  должны быть приложены в центрах тяжести площадей соответствующих сечений трубки тока (трубы).

Если величину  $G_c \bar{m}_O (\bar{v})$  назвать *секундным моментом количества движения жидкости* относительно центра  $O$ , то теорему, выраженную равенством (39), можно сформулировать так (сравни с § 113): *разность секундных моментов количества движения относительно центра  $O$  жидкости, протекающей через два поперечных сечения трубки тока (трубы), равна сумме моментов относительно того же центра всех внешних (массовых и поверхностных) сил, действующих на объем жидкости, ограниченный этими сечениями и поверхностью трубки тока (стенками трубы)*. При решении задач теорема позволяет исключить из рассмотрения все внутренние силы, т. е. силы взаимных давлений частиц жидкости в объеме  $I-2$ .

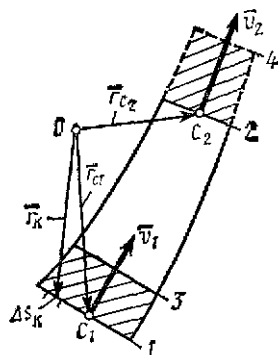


Рис. 301

**Задача 135.** В радиальной гидротурбине, у которой внешний радиус рабочего колеса  $r_1$ , а внутренний  $r_2$ , вода имсет на входе абсолютную скорость  $v_1$ , а на выходе — абсолютную скорость  $v_2$ ; при этом векторы  $\bar{v}_1$  и  $\bar{v}_2$  образуют с касательными к ободам колеса углы  $\alpha_1$  и  $\alpha_2$ , соответственно (рис. 302, где показан один канал между двумя лопатками турбины). Полный секундный расход массы воды через турбину  $G_c$ . Определить действующий на турбину момент относительно ее оси  $Oz$  сил давления воды (ось  $Oz$  направлена перпендикулярно плоскости чертежа).

**Решение.** Воспользуемся уравнением (39') в проекции на ось  $Oz$ , считая движение воды плоским. Так как в силу симметрии центр тяжести воды, заполняющей все каналы, лежит на оси  $Oz$ , то момент массовых сил (сил тяжести) относительно этой оси равен нулю. Поверхностные внешние силы давления во входном и выходном сечениях направлены вдоль радиусов и их моменты относительно оси  $Oz$  тоже равны нулю. Таким образом, в правой части уравнения (39') сохранится только момент поверхностных сил давления на жидкость лопаток турбины. Поскольку искомым момент  $M_z$  сил давления воды на лопатки турбины имеет противоположное направление, то из (39') в проекции ось  $Oz$  получим

$$M_z = G_c [m_z(\bar{v}_1) - m_z(\bar{v}_2)].$$

Здесь  $G_c$  полный расход воды через все каналы и поэтому  $M_z$  будет искомым полным моментом. Из рис. 302 видно, что  $m_z(\bar{v}_1) = m_O(\bar{v}_1) = r_1 v_1 \cos \alpha_1$ , аналогично  $m_z(\bar{v}_2) = r_2 v_2 \cos \alpha_2$ . Таким образом,

$$M_z = G_c (r_1 v_1 \cos \alpha_1 - r_2 v_2 \cos \alpha_2). \quad (a)$$

**Примечание.** По формуле (46) из § 87 мощность  $N = F_T v$ . Если сила  $F$  действует на тело, вращающееся вокруг оси  $Oz$ , то  $v = \omega r$  и  $N = F_T r \omega = M_z \omega$  (см. § 122). Тогда, умножив обе части равенства (a) на  $\omega$  и учтя, что  $r_1 \omega = u_1$ ,  $r_2 \omega = u_2$ , где  $u_1$  —

окружная скорость на внешнем, а  $u_2$  на внутреннем ободке колеса турбины, получим

$$N = G_c (u_1 v_1 \cos \alpha_1 - u_2 v_2 \cos \alpha_2).$$

Это уравнение, устанавливающее зависимость между основными динамическими характеристиками турбины, называют *турбинным уравнением Эйлера*.

## § 120. УСЛОВИЯ РАВНОВЕСИЯ МЕХАНИЧЕСКОЙ СИСТЕМЫ

Представим уравнения (16) из § 107 и (35) или (38) в виде:

$$m \frac{d\bar{v}_C}{dt} = \bar{R}^e \text{ и } \frac{d\bar{K}_O}{dt} = \bar{M}_O^e \text{ или } \frac{d\bar{K}_C}{dt} = \bar{M}_C^e. \quad (40)$$

Покажем, что из этих уравнений, являющихся следствиями законов, изложенных в § 74, получаются все исходные результаты статики.

1. Если механическая система находится в покое, то скорости всех ее точек равны нулю и, следовательно,  $\bar{v}_C = 0$  и  $\bar{K}_O = 0$ , где  $O$  — любая точка. Тогда уравнения (40) дают:

$$\bar{R}^e = 0, \quad \bar{M}_O^e = 0. \quad (40')$$

Таким образом, условия (40') являются *необходимыми условиями равновесия любой механической системы*. Этот результат содержит в себе, в частности, сформулированный в § 2 принцип отвердевания.

Но для любой системы условия (40'), очевидно, достаточными условиями равновесия не являются. Например, если изображенные на рис. 274 точки  $A_1$  и  $A_2$  являются свободными, то под действием сил  $\bar{F}_{12}$  и  $\bar{F}_{21}$  они могут двигаться навстречу друг другу, хотя условия (40') для этих сил будут выполняться. Необходимые и достаточ-